



## 有線・磁気式3次元位置計測システム

▶ スポーツ科学や医療の研究分野における運動解析 ▶ モーションキャプチャ等のVR系の研究

### ソースから発生した磁場によりセンサ内コイルに発生する励磁電流を検出 センサの位置および角度をリアルタイムで計算

角速度や加速度を利用しないためドリフトが生じず、また光学式とも異なり、磁場の範囲内であれば死角に入ったセンサの位置も取得できます。VIPERは、磁気式のトラッキングシステムを使用する際に懸念される磁性体や金属類による磁場の歪みに対し、FTT(Fly True Technology)による磁場の乱れを緩和する機能が搭載されているシステムです。

VIPER は、これまで磁気センサーでは採用が難しかった新たな幅広い分野での運用を提案致します。

### VIPER <バイパー>

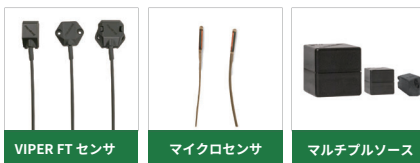
#### システムコントロールユニット



- ・システムコントロールユニット(SEU) 1個
- ・USB ケーブル 1本
- ・電源アダプター及びケーブル 1本

- ・SEUは2筐体(チャンネル:4/8センサ, 16センサ)から選択
- ・センサはオプションで最大16個まで接続可能

#### センサ / ソース (オプション)



- ・センサ(10ft or 20ft)  
※最大 16個まで接続可能
- ・ソース (10ft or 20ft)  
※最大 4個まで接続可能

データレート	VIPER 4 : 最大240ポイント/秒 VIPER 8 : 最大960ポイント/秒 VIPER 16 : 最大960ポイント/秒
インターフェース	USB, RS-422
反応速度	960Hz : 1ms , 480Hz : 2ms , 240Hz : 3ms
精度(RMS)	位置 0.38mm 角度 0.10度 ※ソースとセンサ間 76cmに対して
分解能	位置 0.0010mm 角度 0.0003度 ※ソースとセンサ間 30cmに対して
測定範囲	76cm(FT-Standard ソース) ※ソースを増設することで測定範囲を拡張可能 ※トラッキングのみの場合、182cmまで測定可能
同期入力/出力	同期信号は、別のデバイスとの間で同期するための入力または出力として使用できます
動作保証温度	10°C ~ 40°C
電源要件	5V DC @ 5.5 Amps direct or 24V DC @ 1.3A via external DC/DC converter 32W
ソフトウェアツール	GUI and SDK 含む Microsoft Windows® 10 Unity: サンプルソースコード含む Linux: サンプルソースコード含む
医用電気機器の電磁妨害に関する規格	EMC/EMI: IEC 60601-1-2 Medical Electrical Equipment, Edition 4.0 Electrical Safety Approvals: IEC 60601-1 Medical Electrical Equipment, Edition 3.1

VIPER AT A GLANCE		
6 DOF POSITION & ORIENTATION	# OF SENSORS	UPDATE RATE (HZ)
EMBEDDABLE SOURCES & SENSORS	4	960
	ON BASE (UP TO 16)	PER SENSOR
NO LINE-OF-SIGHT REQUIREMENTS	LATENCY	WIRED   WIRELESS
	1	WIRED
	AS LOW AS	
	MILLISECOND	

※ 本カタログに記載されている内容は、改良のために予告なく変更することがあります。 ※ 本カタログに記載されている各種名称、企業名、商品名などは各社の登録商標または商標です。